专业分布式10服务商





ES-3026与西门子S7-1200的连接 应用

关键词: PROFINET, LUC-PN, S7-1200, ES-3026



修订记录

	アナビ		
20211110 出进个	く自。		
		字技	
冊巾 1: 入小11年		甲似:	

目录

ES	─3026与西门子 S7−1200的 连接	1
1.	ES-3026原理概述	
	1.1接线端子定义	
	1.2接线图	5
	1.3过程数据定义	6
2.	调试环境	7
3.	技术实现	7
	3.1 硬件连接	7
	3.2 示例工程建立	
	3.2.1 新建工程打开 TIA Portal 软件, 选择"创建新项目"	
	3.2.2 CPU的添加与连接	
	3.2.3 添加凌科LUC-PN的管理通用站描述文件	
	3.2.4添加LUC-PN模块	
	3.2.5 添加ES-3026模块	
	3.2.6 ES-3026属性设置	
	3.2.7 ES-3026内部模块参数设置	13
	3.2.8 ES-3026的输入输出监控表	14
	3.2.9 过程数据定义	15
	3.3. 将模块分配PLC-1. PROFINET接口-1	
	3.4. 设置项目中的 S7-1200 的 IP 地址及分配LUC-PN的IP地址及设备名称	16
	3.5 程序编译下载	
4.	PLC砝码标定步奏	
5.	触摸屏砝码标定称重演示 (pro-face)	
	5.1 主界面显示	
	5.2 砝码标定介绍	
	5.3 砝码标定步奏	
	5.4 码标定视频	

1.ES-3026原理概述

S7-1200PLC 可以通过 PROFINET 通信连接远程 IO 模块,通过在博途软件中导入远程 IO 模块的设备描述文件,通过添加LUC-PN耦合器和ES-3026扩展模块,即可通过简易连接 进行远程 IO 控制。

◆模块支持2通道激励电压5VDC,4线或6线制传感器。

◆校准模式: 砝码校准, 零点、满量程矫正; 多点(3、4或5点)线性矫正。

◆测量误差≤±0.05%.

1.1接线端子定义

端子序号	ES-3026	
	符号	说明
1	空	
2	空	
3	A5V_1	CH1 5V输出
4	REFIN1+	CH1 参考源+
5	REFIN1-	CH1 参考源-
6	AGND_1	CH1 地
7	SENSE1+	CH1 传感器信号输入+
8	SENSE1-	CH1 传感器信号输入-
9	A5V_2	CH2 5V输出
10	REFIN2+	CH2 参考源+
11	REFIN2-	CH2 参考源-
12	AGND_2	CH2 地
13	SENSE2+	CH2 传感器信号输入+
14	SENSE2-	CH2 传感器信号输入-

1.2接线图



LATCOS 无锡凌科自动化技术有限公司

1.3过程数据定义

	输入地址分配												
	BYTE O												
	BYTE 1		净重										
	BYTE 2												
	BYTE 3												
	BYTE 4		毛重										
	BYTE 5												
通道	BYTE 6												
<u> </u>	BYTE 7												
		BIT	BIT	BIT 5	RIT 1	DIT 2	DIT 9	RTT 1	RIT O				
		7	6	DII J	DII 4	DII J	DII Z	DIII	DII U				
	BYTE	促囟	促囟	上电清零	法古三式	去皮完	清零完	稳定标志	使能标志				
	815	ΜШ	ИН	超时	相及元成	成	成	位	位				
					B	IT 8-15							
				0: 空闲,	1: 正在执行	F,2 : 完成	成命令3: 伤	存错误					
通道	BYTE			C	b9 反德粉堆	₹ (完 🖞 条)	粉(b1)						
<u> </u>	1631			C.	山口 区坝刻狮	小化入学							

	输出地址分配										
通道	BYTE O	设定稳定	设定稳定范围的值/设定砝码标定1的值/设定砝码标定2的值/设定砝码标定3的值/设								
<u> </u>	BYTE 1		定砝码标定4的值								
	BYTE 2										
	BYTE 3										
	BYTE 4-5	BIT 7	BIT 6	BIT 5	BIT 4	BIT 3	BIT 2	BIT 1	BIT O		
		保留	单位:值为	滤波次数	女:		恢复皮重	去皮	清零		
			0, g	値と	内0,滤波	1次					
			值为	値シ	为01,滤波	支4次					
			1, kg	値シ	与02, 滤波	支8次					
			值为	値	内03,滤波	支16次					
			2, ton	値シ	与 04,滤液	支32次					
					BYTE	5					
				模式选	择:值为	0,称重构	莫式				
					值为	1: 稳定药	古围				
					值为:	2:恢复出	「」「设置				
					值为	16: 零点	交准				
					值为	17,砝码	标定1				
					值为	18,砝码	标定2				
					值为	19,砝码	标定3				
					值为:	20,砝码	标定4				
			值为21, 砝码标定完成								
通诺	BVTE		Ch2 按制粉提 (
	6 11			0117 JT (h		大学双、	/111 /				
	BVTE					7					
	12 15				UN E	1					

2. 调试环境

- 博途 TIA Portal V14 及以上版本

- 远程 IO 模块设备描述文件 GSDML-V2.35-LATCOS-LUC_PN-20250326

3. 技术实现

3.1 硬件连接

1. 正确连接 S7-1200PLC 与远程 I0 模块电源

2. 将测试对象 PLC 的网口,通过网线插入到远程 IO 模块的 X1 口, 后将远程 IO 模块的X2 口通过网线接入到调试电脑网口上。



3.2 示例工程建立

3.2.1 新建工程打开 TIA Portal 软件, 选择"创建新项目"

并填写项目名称、 路径、 版本、 作者等相关信息, 点击创建即可:

Siemens - C:\Users\zhujiawen	\Desktop\项目1\项目1				Totally Integrated Automation
启动		创建新项目			
设备与网络 📦 PLC 编程	 打开现有项目 创建新项目 移航项目 	项目名称: 路径: 作者: 注释:	项目 C:UserslzhujiawenlDesktop zhujiawen	0	 ^
运动控制 & 技术 驱动 设置	 ◆ 关闭项目 				
可视化 🌈 在线与诊断	 欢迎光临 新手上路 				
	 已安装的软件 帮助 				
	④ 用户界面语言				
▶ 项目视图	已打开的项目: C:\Users\zhujiawei	n\Desktop\项目1\项目1			

3.2.2 CPU的添加与连接

1. 点击界面左边的"项目", 出现下级目录, 并双击"添加新设备":

TIA V14	Siemens - C:\Users\zh	nujiawe	n\Desktop\	项目项目
项	目(P) 编辑(E) 视图(V) 济 🔁 🖬 保存项目 昌	插入() X 喧)在线(O) 直 🗙 🕨	选项(N) のまでま
2	项目树			
	设备			
				2
启动	 ▼ □ 项目 ◎ 添加新设备 ● 读 添加新设备 ● 读 本分组的设备 ● 读 公共数据 ● 读 公共数据 ● 读 注器/USB 存储器 			

2. 弹出"添加新设备" 窗口, 进行"控制器→SIMATIC S7-1200→CPU→CPU 1211C DC/DC/→6ES7 211-1AE40-0XB0" 操作,点击确定:



3.2.3 添加凌科LUC-PN的管理通用站描述文件

1. 点击菜单栏的"选项" 按钮, 选择"管理通用站描述文件(GSD)":



2. 然后, 选择源路径(准备阶段存放的位置), 勾选文件夹, 点"安装"即可:

路径: C:\Users\zhujiawen\D	esktop\r51c	1\AdditionalFiles	lgsd	
异入路径的内容				
〕文件	版本	语言	状态	信息
GSDML-V2.31-LATCOS-R51C1-PN	V2.31	英语	已经安装	
GSDML-V2.35-LATCOS-LUC_PN-20	V2.35	英语,中文	已经安装 1	LUC-PN
GSDML-V2.35-LATCOS-MR_PN-20	V2.35	英语, 中 又	已经安装	MR-PN
<				2

3.2.4添加LUC-PN模块

1.选择中间界面的"网络视图", 在右侧硬件目录找到"LUC-PN" 拖拽到左侧网络视图, 并设置IP地址:

1	设备			🛃 拓扑视图 📠 网络视图 📑 设备视图	选项
	19 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10	💦 网络 🔡 连接 HMI连接	🔽 品 关系 📅 🥫 🔛 🔢 🔍 🖢	📑 网络概览 📢 🕨	
				△ ₩ 设备	▼ 目录
ž	 Iuc StandG20.00 			≡ 57-1200 statio	luc bit bit
ų.		PLC_1	LUC-PN	▶ PLC_1	☑ 过滤 配置文件 <全部> ▼ (1)
"" 说	PLC_1 [CPU 1211C DC/DC/DC]	CPU 1211C	LUC-PN DP-NORM	▼ GSD device_1	PROFINET IO
	› 🛄 未分组的设备		PLC_1	LOCTIV	Drives
	▶ → 公共数据				Encoders
	 回 又相设置 运 运会和必须 		PN/IE_1 2		▼ ■ I/O
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·				- LATCOS
	▶ □ 读卡器/USB存储器				▼ 📺 Remote/IO
					LUC-PN
					MR0018XFN
					MROBOBX-PN =
					MR1600X-PN
				~	MR1616X-PN
		<	> 100%	▼ <u> </u>	MR3200X-PN
		网络接口 [IE1]		◎ 属性 私信息 3 見诊断 ■ = ▼	R51C1-PN
		★損 10 恋器 系统	学教 文本		SRX-PN
		中水 10 文主 水水 営切			Ident Systems
		NA BOUN	以太网地址		▼ 信息
		▶ 高级选项	接口连接到		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
	- 洋柳湖府	硬件标识符			
	* F========		₹Kig: PN/E_1		
			添加新子网		
	da da		10 th 30		LUC-PN
1	治称				
			IP 地址: 192.168.0.2		订货号: LUC-PN
			子网摛码: 255 . 255 . 0		版本: (GSDML-V2.35-LATCOS-LUC -
			□ 使用路由器		2608.1
			路由器地址: 0 .0 .0 .0	~	(水田)・ (本利) (… 石) Tallou Gurr (株計) (*)

3.2.5 添加ES-3026模块

双击后TIA Portal 软件右上角区域会出现LUC-PN扩展模块的信息。先选中插槽1,再选择功能模块-脉冲再双击ES-3026。



3.2.6 ES-3026属性设置

1. 选中插槽1的ES3026, 右击选择属性, 系统会跳出ES3026的属性对话框

🛨 [LUC-PN_3026 [LUC-PN] 💌 🔛 🔛 🖾 🖽 🕮 🗨 🛨		设备概览	H	II			
	^	₩ 模块		机架	插槽	I	
3020		▼ LUC-PN_3	026	0	0		~
CAN	=			0	0 X1		
V		ES3026_1	电战设备	0	1		2
	-		启动设备工具	9			
_			¥ 剪切(1) ■ 复制(Y)	Ctr	l+X l+C		
DP-NORM			🛅 粘贴(P)	Ctr	l+V		=
			★ 删除(D) 重命名(N)		Del F2		
			压缩地址 解压缩地址				
			编译 下载到设备(L)	Ctrl Ctrl Ctrl 制的操作数	▶ ↓ +K +M +D		
			✗ 交叉引用✗ 交叉引用信息	l Shift+l	=11 =11		
			显示目录	Ctrl+Shif	t+C		
		2	🔍 属性	Alt+Er	nter		
			转到设备视图 ➡ 导出模块标签;	秦(L)			

2. I/0地址介绍。

选中常规中的I/0地址,红色区域中显示了输入地址的起始地址:68,结束地址87,表示 输入地址从I68.0[~]I91.7;输出地址的起始地址:64,结束地址83;表示输出地址从 Q64.0[~]Q83.7。这个地址为模块默认地址,我们这里不做修改。

ES3026_1 [E	\$3026]					
常规	0 变量	系统常数	文本]		
▼常规		1/0	地址			
 		\$	俞入地址	起始地址: 结束地址: 组织块: 过程映像:	68 87 (自动更新) 自动更新	
		\$ 	俞出地址	起始地址: 结束地址: 组织块: 过程映像:	64 83 (自动更新) 自动更新	

3.2.7 ES-3026内部模块参数设置

ľ

选中常规中的模块参数,红色区域中显示了通道一的参数。

常规 10 变量 系统	常数 文本			
常规	模块参数			
目录信息	通送 1			
模块参数 1	通道「			
1/0 地址		称重使能:	使能	
硬件标识符		2 上电设置:	上电清零	
		校准模式:	砝码标定	
		电压值:	DC 5V	
		传感器灵敏度(mv/v):	2.0000	
		传感器灵量程(g):	10000.0000	
		采样值增益(I=0):	1.0000	
	1	采样值偏移:	0.0000	
	通送っ			
		称重使能:	使能	*
		上电设置:	上电清零	
		校准模式:	砝码标定	
		电压值:	DC 5V	
		传感器灵敏度(mv/v):	2.0000	
		传感器灵量程(g):	20000.0000	
		采样值增益(!=0):	1.0000	
		采样值偏移:	0.0000	

参数名	功能	取值范围	默认值
	功手住的	0:禁用	1
	小里(UR)	1: 使能	I
		0:上电清零	
	上电设置	1: 上电复位	1
		2: 上电恢复出厂设置	
	+	0: 砝码标定	0
ES3026 CH1	校/住惧式	1:免标定(暂时不启用)	0
		0: DC5V	0
	电压值	1: DC12V(暂时不启用)	0
	传感器灵敏度	1~500.00mv/v	2.00mv/v
	传感器量程	0~1.0E+8g	10000.00g
	采样增益	-3. 4028E+038~3. 4028E+038	1.00
	采样值偏移	-3.4028E+038~3.4028E+038	0.00
		0: 禁用	1
	小里(UR)	1: 使能	0. 宗府 1 1: 使能 1 0: 上电清零 1 1: 上电复位 1 上电恢复出厂设置 0 0: 砝码标定 0 2. 位码标定 0 0: DC5V 0 0: DC42V(暂时不启用) 1.0000.00g 28E+038~3.4028E+038 1.00 28E+038~3.4028E+038 0.00 0: 禁用 1 1: 使能 1 0: 上电清零 1 1: 上电复位 1 上电恢复出厂设置 0 2k标定(暂时不启用) 0 0: DC5V 0 0: DC5V <td< td=""></td<>
		0:上电清零	
	上电设置	默认值 1 1 1 0 0 0 0 0 2.00mv/v 10000.00g 038 1.00 038 1.00 038 1 0 1 0 0 2.00mv/v	
		2:上电恢复出厂设置	
		0: 砝码标定	0
ES3026 CH2	校准模式	1:免标定(暂时不启用)	0
		0: DC5V	0
		1: DC12V(暂时不启用)	0
	传感器灵敏度	1~500.00mv/v	2.00mv/v
	传感器量程	0~1.0E+8g	10000.00g
	采样增益	-3. 4028E+038~3. 4028E+038	1.00
	采样值偏移	-3. 4028E+038~3. 4028E+038	0.00

3.2.8 ES-3026的输入输出监控表

NG ML	显示格式	监视值	修改值	4		注释
%ID68	浮占数	0.425261	0.0		1	ー・
%ID72	浮占数	0.425261			**	 净重
%176.0	布尔型					使能标志位
%176.1	布尔型	TRUE		Ä		稳定标志位
%176.2	布尔型	FALSE	FALSE		î.	清零完成
%176.3	布尔型	FALSE				大皮完成
%176.4	布尔型	FALSE				清皮完成
%176.5	布尔型	FALSE				上申清零超时
%176.6	布尔型	FALSE				
%176.7	布尔型	FALSE				
%IB77	带符号	0	0		Ê.	0:空闲,1:正在执行,2完成命令,3保存错误
%OD64	浮占数	1.0	5.0		í.	出して 二二、11、11、11、11、11、11、11、11、11、11、11、11、1
%Q68.0	布尔型	FALSE	FALSE		1	
%068.1	布尔型	FALSE	FALSE		1	去皮
%Q68.2	布尔型	FALSE	FALSE		6	清除皮重
%068.3	布尔型	FALSE	TRUE		í.	渡波次数:0:1次:1:4.2:8次3:16次,4:32次
%068.4	布尔型	FALSE	FALSE		ñ.	
%068.5	布尔型	FALSE	TRUE		1	
%068.6	布尔型	FALSE	FALSE		A.	单位0:a. 1:ka. 2:ton
%068.7	布尔型	FALSE	FALSE		<u>.</u>	112-3
%OB69	带符号	0	33		1	1:稳定范围2:恢复出厂设置
100000	1112 2					
						10、考只仪准
						16,冬息饮准 17:砝码标定1 18:砝码标定2 19:砝码标定3 20:砝码标定4 21:砝码标定完成
道二						10 · 麥瓜伐准 17:砝码标定1 18:砝码标定2 19:砝码标定3 20:砝码标定4 21:砝码标定完成
道二 %ID78	浮占教	-0.5235751				10 · 受点优准 17:砝码标定1 18:砝码标定2 19:砝码标定3 20:砝码标定4 21:砝码标定完成 手重
道二 %ID78 %ID82	浮点数 浮占教	-0.5235751				10 · 受点优准 17:砝码标定1 18:砝码标定2 19:砝码标定3 20:砝码标定4 21:砝码标定完成 毛重 净重
道二 %ID78 %ID82 %I86.0	浮点数	-0.5235751 -0.5235751				10 · 麥魚依准 17: 砝码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位
道二 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1	浮点数 浮点数 布尔型	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE	FALSE			10 · 麥点依准 17: 砝码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位 稳定标志位
道二 %ID78 %IB82 %I86.0 %I86.1 %I86.2	浮点数 浮点数 布尔型 布尔型	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FAISE	FALSE		4	10 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
道二 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3	浮点数 浮点数 布尔型 布尔型	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE	FALSE FALSE		4	10 · ※只位准 17: 砝码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位 稳定标志位 清零完成 去皮完成
道二 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3	浮点数 浮点数 布尔尔型 一	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE	FALSE FALSE		4	10 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
道二 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3 %I86.4 %I86.5	浮点数 浮点如型 布尔尔型型型型	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE FALSE	FALSE FALSE		4	10 · ※只位准 17 : 砝码标定1 18 : 砝码标定2 19 : 砝码标定3 20 : 砝码标定4 21 : 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位 稳定标志位 清零完成 去皮完成 清皮完成 上由書素都时
道二 %D78 %D82 %B6.0 %B6.1 %B6.2 %B6.3 %B6.4 %B6.5	浮点点数 第二十二章 第二章 第二章 第二章 第二章 第二章 第二章 第二章 第二章 第二章 第	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE	FALSE FALSE		4	10 · ※只位准 17: 砝码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 手重 使能标志位 稳定标志位 清零完成 去皮完成 清皮完成 上电清零超时
道二 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3 %I86.5 %I86.5 %I86.5	浮浮布布布布布布布布布布布布布	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE	FALSE FALSE		4	10 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
道二 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3 %I86.4 %I86.5 %I86.5 %I86.6	浮浮布布布布布布布布布	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE	FALSE FALSE		4	10 - ※只位准 17: 砝码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位 稳定标志位 清零完成 去皮完成 清皮完成 上电清零超时 0: 空闲 1: 正在执行, 2完成会全, 3.4诺品会会执行生败
道二 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3 %I86.4 %I86.5 %I86.5 %I86.7 %I887 %OP70	浮浮布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE 0	FALSE FALSE		4	10 - ※只位准 17: 砝码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位 稳定标志位 清零完成 去皮完成 清皮完成 上电清零超时 0: 空闲, 1: 正在执行, 2完成命令, 3错误命令执行失败 社码标定5000000000000000000000000000000000000
道二 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3 %I86.4 %I86.5 %I86.5 %I86.7 %I887 %QD70 %Q74.0	浮浮布布布布布布布布带浮车 点点尔尔尔尔尔尔尔尔尔符点尔	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE 0 0	FALSE FALSE 5.0 FALSE		44	10 - ※只位准 17: 砝码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位 稳定标志位 清零完成 去皮完成 清皮完成 上电清零超时 0: 空闲, 1: 正在执行, 2完成命令, 3错误命令执行失败 砝码标定给定值 请零
道 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.4 %I86.5 %I86.6 %I86.6 %I86.6 %I86.7 %IB87 %QD70 %Q74.0 %Q74.0	浮浮布布布布布布布布带浮布东 点点尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE 0 0.00 FALSE FALSE	FALSE FALSE 5.0 FALSE FALSE		4 4 4	10 · 麥恩傑維 17: 砝码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位 稳定标志位 清零完成 去皮完成 清皮完成 上电清零超时 0: 空闲, 1: 正在执行, 2完成命令, 3错误命令执行失败 砝码标定给定值 请零 土中
道 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3 %I86.4 %I86.5 %I86.6 %I86.6 %I86.7 %I887 %QD70 %Q74.0 %Q74.1 %Q74.1	浮浮布布布布布布布布带浮布布在 点点尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔如如型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE 0 0.0 FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE	FALSE FALSE 5.0 FALSE FALSE EALSE		4444	10 - ※只位准 17: 砝码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位 稳定标志位 清零完成 去皮完成 清皮完成 上电清零超时 0: 空闲、1: 正在执行、2完成命令、3错误命令执行失败 砝码标定给定值 请零 去皮 素皮
道 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3 %I86.4 %I86.5 %I86.6 %I86.6 %I86.7 %I887 %QD70 %Q74.0 %Q74.1 %Q74.2	浮浮布布布布布布布布带浮布布布东点点尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔教教型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE 0 0.0 FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE	FALSE FALSE 5.0 FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE			10 - ※只位准 17: 砝码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位 稳定标志位 清零完成 去皮完成 清皮完成 上电清零超时 0: 空闲, 1: 正在执行, 2完成命令, 3错误命令执行失败 砝码标定给定值 请零 去皮 清除皮重 達成で称: 120/42次
道 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3 %I86.4 %I86.6 %I86.6 %I86.6 %I86.7 %IB87 %QD70 %Q74.0 %Q74.1 %Q74.2 %Q74.3	浮浮布布布布布布布布带浮布布布布东京点尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔教教型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE 0 0.0 FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE	FALSE FALSE FALSE 5.0 FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE			10 - ※只位准 17: 砝码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位 稳定标志位 清零完成 去皮完成 清皮完成 上电清零超时 0: 空闲、1: 正在执行、2完成命令、3错误命令执行失败 砝码标定给定值 请零 去皮 清除皮重 透波次数: 1次/4次 透波次数: 1次/4次
道二 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3 %I86.4 %I86.5 %I86.6 %I86.7 %I887 %QD70 %Q74.0 %Q74.0 %Q74.2 %Q74.3 %Q74.4	浮浮布布布布布布布布带浮布布布布布东京点尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔教型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE 0 0.0 FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE	FALSE FALSE FALSE 5.0 FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE			10 - ※只位准 17: 砝码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位 稳定标志位 清零完成 去皮完成 清皮完成 上电清零超时 0: 空闲、1: 正在执行、2完成命令、3错误命令执行失败 砝码标定给定值 请零 去皮 素皮、 清除皮重 透波次数: 1次/4次 透波次数: 8次 透波次数: 1次/4次
道二 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3 %I86.4 %I86.5 %I86.6 %I86.7 %I887 %QD70 %Q74.0 %Q74.0 %Q74.3 %Q74.4 %Q74.5 %Q74.5	浮浮布布布布布布布布带浮布布布布布布东京点尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE O 0.0 FALSE	FALSE FALSE FALSE 5.0 FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE			10 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
道二 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3 %I86.4 %I86.5 %I86.6 %I86.6 %I86.7 %I887 %Q70 %Q74.0 %Q74.0 %Q74.3 %Q74.4 %Q74.5 %Q74.4	浮浮布布布布布布布布带浮布布布布布布布布东京点尔尔尔尔尔尔尔尔尔尔 机型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型型	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE O 0.0 FALSE	FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE			10 · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
道二 %ID78 %ID78 %IB62 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3 %I86.4 %I86.5 %I86.6 %I86.7 %I887 %Q700 %Q74.0 %Q74.0 %Q74.3 %Q74.4 %Q74.5 %Q74.6 %Q74.7	浮浮布布布布布布布布带浮布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE	FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE			10 - ※只位准 17: 祛码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位 稳定标志位 清零完成 去皮完成 清皮完成 上电清零超时 0: 空闲, 1: 正在执行, 2完成命令, 3错误命令执行失败 砝码标定给定值 请零 去皮 清除皮重 漆波次数: 1次/4次 漆波次数: 1次/4次 漆波次数: 16次 单位0:g, 1:kg, 2: ton
道二 %ID78 %ID82 %I86.0 %I86.1 %I86.2 %I86.3 %I86.4 %I86.5 %I86.6 %I86.7 %I887 %Q70 %Q74.0 %Q74.1 %Q74.2 %Q74.4 %Q74.5 %Q74.6 %Q74.7 %Q875	浮浮布布布布布布布布带浮布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布布	-0.5235751 -0.5235751 TRUE TRUE FALSE	FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE FALSE			10 - ※只位准 17: 祛码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成 毛重 净重 使能标志位 稳定标志位 清零完成 去皮完成 清皮完成 上电清零超时 0: 空闲, 1: 正在执行, 2完成命令, 3错误命令执行失败 砝码标定给定值 请零 去皮 清除皮重 漆波次数: 1次/4次 漆波次数: 1次/4次 漆波次数: 16次 单位0:g, 1:kg, 2: ton 1: 稳定范围2: 恢复出厂设置 ************************************

3.2.9 过程数据定义

				输入	地址分配				
	BYTE O								
	BYTE 1					冶舌			
	BYTE 2					伊里			
	BYTE 3								
	BYTE 4								
	BYTE 5					千舌			
通道	BYTE 6					七里			
<u> </u>	BYTE 7								
		BIT 7	BIT 6	BIT 5	BIT 4	BIT 3	BIT 2	BIT 1	BIT O
	BYTE 815	保留	保留	上电清零超 时	清皮完 成	去皮完 成	清零完 成	稳定标志 位	使能标志 位
					В	IT 8-15			
				0: 空闲,1	: 正在执行	F,2: 完成	战命令3: 伤	禄存错误	
通道	BYTE			Chʻ	2 反德数排	₹ (完 V 参	数 (h1)		
<u> </u>	1631			CIIZ	山又坝刻加	一、化入穸			

				输出地:	址分配					
	BYTE O									
	BYTE 1	设定税	急定范围的值/	′设定砝码	3标定1的	J值/设定码	法码标定2的	值/设定砝;	码标定3的值/	
	BYTE 2				设定码	法码标定4	的值			
	BYTE 3	-								
		BIT 7	BIT 6	BIT 5	BIT 4	BIT 3	BIT 2	BIT 1	BIT O	
通道一		保留	单位: 值为0,g 值为1,kg 值为2, ton	 減 値 値 づ づ づ 	清零					
						BYTE 5				
	BYTE 4-5				【 式选择:	值为0, 值为1: 值为16: 值为16: 值为17, 值为18, 值为19, 值为20, 值为21,	称稳复点的标志。 和意思的一次。 和我们的一个, 和我们的一个, 和我们的一个, 和我们的一个, 和我们的一个, 和我们的一个, 和我们的一个, 和我们的一个, 和我们的一个, 和我们的一个, 我们的"你们"。 我们们的"你们"。 我们们们也是你们的"。 我们们可能是你们的"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们可能是你们们"。 我们们们们们"。 我们们们们们"。 我们们们们们"。 我们们们们们"。 我们们们们们"。 我们们们们"。 我们们们们"。 我们们们""你们",我们们们""你们""。 我们们们""你们"。 我们们""你们""。 我们们们们们""你们""。 我们们们们""你们""。 我们们们""你们"""。 我们们们""你们"""。 我们们""你们"""。"""""""。"""""""""""""""""""""""""""	置. 至成		

上▲TCOS 无锡凌科自动化技术有限公司

通道二	BYTE 611	Ch2 控制数据(定义参数 Ch1)
	BYTE 1215	保留

技术笔记

3.3. 将模块分配PLC-1.PROFINET接口-1

在模块的未分配上左击鼠标,选择PLC_1.PEOFINET 接口_1,即可将LUC-PN的模块连入 PROFINET网络中:

J1211C		DP-NORM 制器
	PLC_1.PROF	INET接口_1 2
PLC_1 PU 1211C	LUC-PN LUC-PN	DP-NORM

- 3.4. 设置项目中的 S7-1200 的 IP 地址及分配LUC-PN的IP地址及设备名称
 - 1. 选中网口,右击属性,在以太网地址中设定IP协议。

				🛃 拓扑视图	📥 网络视图	₩ 设备视图
💦 网络 🔡 连接 🛛 HMI 连接	- 品 关系 間	1 📲 🔲 🍳 ±				络概览 ◀
PLC_1 CPU 1211C	LUC-PN LUC-PN LUC-N NETIO-Syste	нови	및 10 系统: Pu	2,1.PROFINET 10-System		☆ 会 ◆ S ² 1200 statio ・ PLC_1 ・ GSD device_1 ・ LUC-PN
< III			> 100%	▼ ,		< 11
PROFINET 接口_1 [X1 : PN(LAN)]				3 属性	11信息 2	诊断 🔹 🖃
常規 10 变量 系统常数	文本 (r
展现 2	以太网地址					
时间同步	接口连接到					
 ★ 高级选项 Web 服务器访问 硬件标识符 		子网: PN/E_1 添加薪子网				•
	IP协议	 在项目中设置 IP 地址 IP 地址: 子网境码: 使用路由器 	192.168.0.1 255.255.255.0	3		

2. 确认和修改远程 I0 设置设备名称方式 通过网络视图的模块直接分配设备名称。

	设备							よ 拓扑视图 📥 🕅	络视图	₩ 设备视图	选项		
	1¥	1	💦 网络 🔡 连接 HMI 连接 💌 🖪 关系 🔛	₩ 🗄 🔳 🖲	l ±			0 🖬	网	络概覧 ◀ →			
ate -						中 10 系	统: PLC_1.PROF	INET IO-System (100)	• •	设备	▼ 目录		
医	 	^							=	▼ \$7-1200 statio	luc		tes tes
	▶ 🔄 iraces ▶ 🔤 過祭代理教壇		PLC_1 LUC-PN							PLC_1	☑ 过滤	配置文件 <全部>	- 01
	四 程序信息		CPU 1211C LUC-PN DP.	₩ 设备组态						▼ GSD device_1	🕶 🧊 PR	OFINETIO	^
	I PLC 报警文本列表		PLC_1	更改设备						▶ LUC-PN))	Drives	
	▶ 🧰 本地模块			将10设备名称	術写入到 MMC卡							Encoders	
	▶ <u>■</u> 分布式 I/O		PLC_1.PROFINET IO-Syste	启动设备上具							2	Gateway	
	▶ La 本分组的反省 ▶ Ca 小兰教辑			X 剪切(1)	Ctrl+X				-			LATCOS	
	▶ □ 文档设置			■ 資利(1)	CtrlaV				·			▼ 📺 Remote/IO	
	▶ 🧑 语言和资源	=			Del							LATCOS JPxxxIO	
	▼ 🖬 在线访问			重命名(N)	F2							LUC-PN	
	1 显示隐藏接口			分费改合新的口	P 主站/IO 控制器							MR0016X-PN	
	Intel(k) PRO/1000 MI Network R	- L		断开 DP 主站测	系统/10系统连接							MR0808X-PN	=
	▶ plc_1 [192.168.0.1]			図 突出显示 DP	主站系统 / 10 系统							MR1600X-PN	
	Image:			🛃 转到拓扑视图								MR1616X-PN	
	 Iuc-pn [192.168.0.2] 		< II	编译		> 100%		· · · · · ·				MR3200X-PN	
	2 在线和诊断	. 1		下载到设备(L)	•			0 屋供 1 信負	2	診断 ヨーマ	1	MR-PN	
	PL PC Internal (438)		※相 六豆引田 仲区	● 转至在线(N) ● 转至在线(N)	Ctrl+K				a 1.2			SRX-PN	
	USB [S7USB]			9. 在线和诊断(D) Ctrl+D						• 💼	Ident Systems	~
	🕨 🎦 TeleService (自动协议识别) 🛛 🕷			🕎 分配设备名称							∨ 信息		
	▶ 🧊 读卡器/USB 存储器	~	- Ma	■ 接收报警 事業注意これ	ADALS ALL	2 🖂 🎞	R+ iG				设备:		<u> </u>
H		>	○ 项目 luc 已打开。	建新开运示5里	和此归菜114款	2023/2/	1 14:41:48					-	
-	▼ 详细视图		1 扫描接口 Intel(R) PRO/1000 MT Network Connection 上的设	显示目录	Ctrl+Shift+C	2023/2/	1 15:30:00					•	
			1 扫描接口 Intel(R) PRO/1000 MT Network Connection 上的设	3.属性	Alt+Enter	2023/2/	1 15:30:23						=
				→ 导出模块标签	条(L)							LUC-PN	
	名称											LOCIN	
											订货号:	LUC-PN	
											版本:	(GSDML-V2.35-LATCOS	s-Lud -
											2499		
											eced -		

选择正确的网卡,然后更新列表

		组态的 PROFI	NET 设备			
		PROFINET	设备之称:	luc-pn		-
			设备类型:	LUC-PN		
		在线访问				
		יעב באגעסון יים PG/PC #	印的类型:	PN/IE		-
		F	G/PC 接口:	Intel(R) PRO/1000 MT N	Jetwork Connectio	
			- L			
طے		设备过滤器				
		🔽 仅显示阿	同一类型的设备	à		
			动设罟错误的	内设备		
			るったの近代	3		
			< H-1419-13-3001	4		
	网络中的可访	词节点:				
	IP 地址	MAC 地址	设备	PROFINET 设备名称	状态	
L 🛄						
一 闪烁 LED						
	<					
					軍新列来	分配复称
					2407 144	75 HIL HILD
						9
						2
在线状态信息:						3
在线状态信息:						9
壬线状态信息:						2

根据MAC码选择相应的模块分配设备名称,设置后 PLC 上电时会根据网络中的设备分配名称分配 IP 地址, 务必要保证硬件设备名称与软件的设备名称要一致。

名名的 PROFINET 设备 PROFINET 设备 名称: □ucpn 设备类型: □ucPN 在线访问 PciPc 接口的类型: PciPc 接口: □ Intel(R) PRO/1000 MT Network Connection ● CPC 接口: □ Intel(R) PRO/1000 MT Network Connection ● CPC 接口: □ Intel(R) PRO/1000 MT Network Connection ● CPG 按面: ● CPG示发有名称的设备 ● CPG示发有名称的设备 ● CPG示发有名称的设备 ● PROFINET 设备名称 状态 ● PM% LED ● EMAC 地址 ● CPG 大型 ● CPC ● MK LED ● EMAC 地址	汇 PROFINET 设备名	称。					
PROFINET设备名称: □ucpn 设备类型: □UCPN C43次问 PCIPC 接口的类型: PCIPC 接口的类型: PN/IE PCIPC 接口: Intel(R) PRO/1000 MT Network Connection V 仅显示局一类型的设备 (Q显示参数设置错误的设备 (Q显示炎有名称的设备 (Q显示炎有名称的设备 (Q显示炎有名称的设备) (Q显示之有名称)设备 (Q型示之有名称)设备 (Q型示之有名称)(Q型示之有名称)(Q型示之有名称)(Q型示之有名称)(Q型示之有名称)(Q型示之有名称)(Q型示之有名称)(Q型示之有名称)(Q型示之有名称)(Q型示之有名称)(Q型示力有名称)(Q型示之有名称)(Q型示之有名称)(Q型示之有名称)(Q型示之有名称)(Q型示力有名称)(Q型示力有名称)(Q型示力有名称)(Q型示力有名称)(Q型示力有名不可言之有名称)(Q型示力有名称)(Q型示力有名称)(Q型示力有名称)(Q型示力有名称)(Q型示力有名称)(Q型示力有名不可言之有名称)(Q型示力有名不可言之有名称)(Q型示力有名不可言之有名称)(Q型示力有名称)(Q型示力有名不可言之有名称)(QUPN)(Q型示力有名不可言之	-		组态的 PROFINE	T设备			
设备类型: LUCPN 在线访问 PGIPC 按口的类型: PM/E PGIPC 按口: Intel(R) PRO/1000 MT Network Connection ▼ ● ④ 			PROFINET设	备名称:	luc-pn		-
			设	备类型:	LUC-PN		
PGIPC 接口的类型: ● PN/IE ▼ PGIPC 接口: Intel(R) PRO/1000 MT Network Connection ● ● ● 			在线访问				
PGIPC接口: Intel(R) PRO/1000 MT Network Connection ● 公			PG/PC 接口	的类型:	PN/IE		-
			PG/I	℃接口:	Intel(R) PRO/1000 MT	Network Connection	• 🖲 🖸
□ (25示号一类型的设备) □ (25示参教设置错误的设备) □ (25示参教设置错误的设备) □ (25示没有名称的设备) □ (25示没有名称的设备) □ 12.168.0.2 □ 12.168.0.2 □ 12.168.0.2 ○ 内场, LED □ 1 □ 2 □ 1 □ 2 □ 1 □ 1 □ 2 □ 1	4		设备过滤器				
○ 仅显示参载设置错误的设备 ○ 仅显示参载设置错误的设备 ○ 仅显示没有名称的设备 ○ 仅显示没有名称的设备 ○ 四络中的可访问节点: □ P 地址 小公名 □ P 地址 □ P 地域 □ P 地址 □ P 地域 □ P 地址 □ P 地域 □ P 地域 □ P 地域	•		☑ 仅显示同	-类型的设备			
○ 仅显示没有名称的设备 ○ 网络中的可访问节点: □ P 地址 ○ PROFINET 设备名称 192.168.0.2 7CBA-CC-15-3690 □ UUC-PN luc-pn ○ 闪烁 LED ① ● 円振 LED ● 日本			□ 仅显示参数	设置错误的	设备		
○ Kut/kg H Hind Xg H 网络中的可访问节点: IP 地址 MAC 地址 192.168.0.2 7CBACC-15-36-90 LUC-PN luc-pn ③ 闪烁 LED ① ● 闪烁 LED ● ● 四新列表 分配名称				2称的设备			
网络中的可访问书点: IP 地址 MAC 地址 设备 PROFINET 设备名称 状态 192.168.0.2 7C-BA-CC-15-36-90 LUC-PN luc-pn ③ 縮定 192.168.0.2 7C-BA-CC-15-36-90 LUC-PN luc-pn ④ 縮定 192.168.0.2 7C-BA-CC-15-36-90 LUC-PN luc-pn ● 192.168.0 192.168.0 100-10 ● ● ● 192.168.0 192.168.0 100-10 ● ● ● 192.168.0 192.168.0 100-10 ● ● ● 192.168.0 192.168.0 100-10 ● ● ●				14日4月11月11月			
IP 地址 MAC 地址 设备 PROFINET 设备名称 状态 192.168.0.2 7C-BA-CC-15-36-90 LUC-PN luc-pn ● 确定 192.168.0.2 7C-BA-CC-15-36-90 LUC-PN luc-pn ● 确定 192.168.0.2 7C-BA-CC-15-36-90 LUC-PN luc-pn ● 确定 192.168.0.2 7C-BA-CC-15-36-90 LUC-PN luc-pn ● @ 192.168.0.2 7C-BA-CC-15-36-90 LUC-PN luc-pn ● @ 192.168.0.2 10 ● ● ● 192.168.0.2 10 ● ● ● 192.168.0.2 10 ● ● ● 192.168.0.2 7C-BA-CC-15-36-90 LUC-PN □ ● 192.168.0.2 10 ● ● ● 10 ● ● ● ● 10 ● ● ● ● 10 ● ● ● ● 10 ● ● ● ● 10 ● ● ● ● 10 ● ● ● ● 10 ● ● ● ● 10 ● ● ● 10 ● ●<		网络中的可访问	节点:	10 de		d bala	
□ 闪烁 LED □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □		IP 地址	MAC 101	设亩 LUC-PN	PROFINET 设备名称	→ 法念	
□ 闪烁 LED		192.100.0.2	70-67-00-13-30-90	LUCTIN	luciph	V NHAE	
□ 闪烁 LED <			1				
□ 闪烁 LED <			_				
▲ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■ ■	🔲 闪烁 LED						
更新列表 分配名称		<				· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
						更新列表	分配名称
						更新列表	分配名称 2
						更新列表	分配名称 2
	王线状态信息:	(AUR\$ (# 3 A)				更新列表	分配名称 2
E线状态信息: 】 搜索完成。找到1个设备(共3个)。	在线状态信息: ❶ 搜索完成。找到:	1 个设备(共 3 个)	0			更新列表	分配名称 2
E线状态信息: 】 搜索完成。找到 1 个设备(共 3 个)。	在线状态信息: 1 搜索完成。找到一	1 个设备(共 3 个)	•			更新列表	分配名称 2
E线状态信息: 搜索完成。找到 1 个设备(共 3 个)。	在线状态信息: ● 搜索完成。找到:	1 个设备(共 3 个)	•	Ш		更新列表	分配名称
£线状态信息:	在线状态信息: ① 搜索完成。找到 <	1 个设备(共 3 个)	°	Ш		更新列表	分配名称 2
E线状态信息:	在线状态信息: 1 搜索完成。找到 <	1 个设备(共 3 个)	•	III		更新列表	分配名称 2

3.5 程序编译下载

1. 在项目树中,选中需要下载的项目文件夹,然后执行菜单命令"在线〉下载到设备"或直接点击工具栏上的图标"下载到设备

JA	Siemens - C:\Users\Siemens\Desktop\项目3\项目	3					
项	目(P) 编辑(E) 视图(V) 插入(I) 在线(O) 选项(N) 工具(T) 窗口(W) 帮]助(H)				
	🖪 🖬 保存项目 🚇 🐰 🗎 🏛 🗙 🍤 🛨 🧭	* 🗄 🛄 🖬 🛤	◎ 转到	至在线 。	• 转至	离线 🕌	
	项目树 🛛 🗸	项目3 2 LC_1 [CPU	1215	C DC/DC	UDC]		
	设备						
ĺ	1 III III III III III III III III III I	de PLC_1 [CPU 12150	1	•			🔲 🔍 ±
统	▼ □ 顶目3						
上周	 ▲ 公会和网络 						
设备	▼ ■ PLC_1 [CPU 1215C DC/DC/DC]			r.		PLC	
	2. 在线和诊断						
	 ▶ → 程序块 		103	102	101		1
	▶ 🙀 工艺对象	Rack_0				-	tan Yin an
	▶ 🔤 外部源文件					SILATERS	
	▶ 📜 PLC 变量						
	▶ Coll PLC 数据类型					10	590 dest.
	▶ 🗔 监控与强制表						
	▶ 🙀 在线备份						
	Traces					B B	
	▶ 圖 设备代理数据					-	
	■「℃ 报警乂4/列表						

2. 如果需要下载修改过的硬件组态且CPU处于运行模式时,需要把CPU转为停止模式

犬态	1	目标	消息	动作	-
+[]	%	▼ PLC_1	下载准备就绪。	加载"PLC_1"	1
	A	▼ 保护	保护系统,防止未授权的访问		
	4		连接到企业网络或直接连接到 internet 的设备必须采取合适的保护 措施以防止未经授权的访问。例如通过使用防火墙或网络分段。有 关工业安全性的更多信息。请访问 http://www.siemens.com/industrialsecurity		=
	0	▶ 停止模块	模块因下载到设备而停止。	全部停止	•
	0	▶ 设备组态	删除并替换目标中的系统数据	下载到设备	
	0	▶ 测试和调试功能	具有激活的 TIS 功能的模块可以防止下载到设备!	全部接受	1
	0	 软件 	将软件下载到设备	一致性下载	1
	0	文本库	将所有报警文本和文本列表文本下载到设备中	一致性下载到设备中	~
			III		>

4. PLC砝码标定步奏

CH1标定步奏 (标定前先给QB69赋值0)

- 1. 稳定范围: 先给QD64赋值5, 然后QB69赋值16
- 2. 复位: QB69赋值0
- 3. 零点校准: 先确保稳定标志位置一, 再给QB69赋值16
- 4. 复位: QB69赋值0
- 5. 标定:先放要标定的砝码,比如放了10kg砝码,等数值稳定后给QD64赋值。

如果当前单位是g, QD64赋值10000; 如果当前单位是kg, QD64赋值10

6. 确保稳定标志位置1后, 砝码标定使能即QB69赋值17

- 7. 确保稳定标志位置1后,标定完成即QB69赋值21
- 4. 复位: QB69赋值0

5. 触摸屏砝码标定称重演示(pro-face)

5.1 主界面显示



5.2 砝码标定介绍

模式选择(以QB69举例): 值为0,称重模式

值为1: 稳定范围 值为2: 恢复出厂设置 值为16: 零点校准 值为17, 砝码标定1 值为18, 砝码标定2 值为19, 砝码标定3 值为20, 砝码标定4 值为21, 砝码标定完成

QD64的值意义由QB69的值决定,设定稳定范围的值/设定砝码标定1的值/设定砝码标定2的值/ 设定砝码标定3的值/设定砝码标定4的值。

. %QB69	带符号	0	33	🗹 🔺	1:稳定范围2:恢复出厂设置
					16:零点校准
					17: 砝码标定1 18: 砝码标定2 19: 砝码标定3 20: 砝码标定4 21: 砝码标定完成

命令的状态,0:空闲,1:正在执行,2:完成命令3:保存错误

当它置一时才可以标定,否则代表系统不稳定,标定的数值不准确。

稳定范围:若检测稳定的范围是5个单位。比如设定的量程是克,那么稳定的范围是10克,如果 设定的量程是公斤,那么稳定的范围就是10公斤。

稳定标志位:动态稳定信号指的是重量够保持稳定后维持一定时间后,输出一个 1 信号给 PLC, PLC 用该信号 。

判断称重重量稳定后进行下一步的清零或校称工作,重量不稳定时清零和校称会造成误差。 判断称重重量稳定需要两个参数:稳定的时间和稳定检测范围。

在稳定的时间内如果重量波动超过了稳定检测范围,认为称重重量不稳定,输出 0 信号. 在稳定的时间内如果重量波动没有超过检测范围,认为称体稳定,输出 1 信号。

LATCOS 无锡凌科自动化技术有限公司



5.3 砝码标定步奏



5.4 码标定视频



凌科功能模块触摸 屏砝码校验视频.m







无锡凌科自动化技术有限公司 www.latcos.cn 公司电话: **0510-85888030** 公司地址: **江苏省无锡市惠山区清研路 3 号华清创智园 7 号楼 701 室**