



凌科远程IOLINK系列组态基恩士KV7500连接

(ethernetip)

关键词: Ethernet/IP, EP-08IOL, KV7500



修订记录

变更内容:

2023-3-23创建本文档。

编制:刘小锋		审核:
	2023年03月23日	20223 年 03月23日

目录

1.适用范围
2.原理概述 4 -
3.调试环境 4 -
4.技术实现
4.1硬件连接
4.2 主页设置 5 -
4.3 端口设置 5 -
4.4 状态
4.5 调试
4.6 参数管理 7 -
4.7 IOLINK从站ISDU参数说明 -8-
4.8 IOLINK从站配置参数说明 - 8 -
5.模块组态说明 9 -
5.1配置文件 9 -
5.2创建工程
5.3 打开EtherNet/IP设定
5.4 Ethernet/IP通信时的状态位 - 13 -
5.4 Ethernet/IP通信时的控制位 - 15 -
5.6监视与输出 (带状态的lolink) 16 -
6.无法扫描到模块 18 -

1.适用范围

本手册以 KV STUDIO Ver.10G 软件平台为例,介绍功能以及配置方法。

2.原理概述

基恩士KV7500 可以通过 Ethernet/IP 通信连接远程 IO 模块,通过在基恩士KV STUDIO Ver.10G软件中导入远程 IO 模块的设备描述文件(.eds),即可通过简易连接进行远程 IO 控制。

3.调试环境

- 基恩士KV STUDIO Ver.10G软件
- 远程 IO 模块设备描述文件 LUC_EPv103.eds

4.技术实现

4.1硬件连接

1.正确连接 KV7500 与远程 IO 模块电源

2.将测试对象 PLC 的Ethernet接口,通过专用以太网电缆接入到远程 IO 模块的以太网口上。

3.IOLINK主站端口0-7分别连接的从站信号是iol-1600, iol-1600, iol-1600, iol20-0016, iol20-1600, iol-0016, iol20-0016, iol20-0808, iol20-0404。



4.2 主页设置

把本站的硬件全部配置好之后,在浏览器的网址栏输入192.168.0.2,设置模块IP地址以及模块

参数 (模块出厂IP地192.168.0.2)



4.3 端口设置

LAT		EP-08	BIOL	主页 端	口设置	状态	调试	参数	数管理 中文 English
	2	3	4	5	6	7	8		1.Function: INACTIVE关闭端口;
「Function」	Vendor ID	Device ID	IOLink Cycle	Validation	Input len	Output	len Swan	Ι.	IOLINK选择iol从站:
INACTIVE ~	0x3DC	0x16D1	·	1	2	output	Disable	~	→ ² DI木休作为纯数字量输入·
INACTIVE								1	Q DOUT NPN本体作为NPN刑粉交景龄屮·
IOLink		-10		20					
DI	0x3DC	0x16D1		1	2		Disable	~	✓ ^{设置} DOUT FNF 本体IF 为FNF 空数子重制击。
DOUT NPN									2 Vendor: 厂商ID 法利iolink从社畔让0X3DC
DOUT PNP	0x3DC	0x16D1		1	2		Disable	~	
									一 3.Device ID: 设备ID,以防护等级来分有2种,一种是
端口3		-							IP67的,一种是IP20的。其中IP20的型号前面会加20
IOLink 🗸	0x3DC	0x2016D0		1		2	Disable	~	▲ 梁字样, IP67没有字样。
端口4									4.iolink cycle: iolink通讯周期, 默认6.4ms, 这里可
	0x3DC	0x2016D1	Ŭ.	1	2		Disable	~	→ 2011/2011/2011/2011/2011/2011/2011/2011
									160 176 192
端口5									10.0, 17.0, 15.2.
IOLink 🗸	0x3DC	0x16D0		1		2	Disable	~	 Walidation: 校验模式, 1校验, 0不校验。
端口6									6.input len: 输入长度 (byte)
IOLink 🗸	0x3DC	0x208180		1	2	2	Disable	~	
	-1.07			100					7.output len:输出长度(byte)
端口7									
IOLink 🗸	0x3DC	0x204140	19.2	1	2	2	Disable	~	<u>~ [ﷺ 8</u> .swap:字节交换,disable不交唤,enable交唤
									0
									シ以旦

当主页设置自动识别打开后,在相应的端口Function下,把默认参数INACTIVE修改为IOLINK,点击设置后再

WWW.LAT	TCOS.CN	技术笔记
点击断口说	设置,即可自动识别模块。	
	▲ 【▲ 丁 二 「」 「 EP-08IOL 主页 端口设置 状态 调试 参数管理	中文 English
第一步	端口0 Function Vendor ID Device ID IOLink Cycle Validation Input Ien Output Ien Swap INACTIVE Disable 设置	
	初始状态通道关闭	
第二步	▲ ▲ TELES EP-08IOL 主页 端口设置 状态 调试 参数管理 端口0	中文 English
	Function Vendor ID Device ID IOLink Cycle Validation Input len Output len Swap IOLink IOLink <td>2</td>	2
第三步	済 消 は 本 丁 こ 「 」 EP-08IOL 主页 端 口 设置 状态 调试 参数管理 端 口 の 端 口 の 置	中文 English
	Function Vendor ID Device ID IOLink Cycle Validation Input len Output len Swap	
	IOLink ✓ 0x3DC 0x16D1 1 2 Disable ✓	置

通过这三步,就可以把从站的信息自动读上来。**设置好端口后,可以返回主页查看数据集,用作** ethernet/ip通信时填入的数据。

4.4状态

	端口设置 状态 调试 参数管理 时 English
	 1.端口, 0-7 2.标识数据:包括了供应商ID,设备ID,产品 ID等相关信息。 3.过程数据:分为输入长度和输出长度 4 ISDU:用来查询或临时设置相关输入输出
过程数据: 输入长度: 0x2 输出长度: 3	参数
ISDU: 索引: 0:0 子索引: 0 数据(Hex): 结果: OK ⑧Read ○Write 应用	

这里索引读和写,值做临时用。具体的索引号,详见iolink参数说明表。常用索引号如下:

inversion(输入反向)	0x40
filter(输入滤波值)	0x41
errmode(输出错误模式)	0x42
errvalue(输出错误值)	0x43

4.5 调试

端口O Inputs (Hex): 00 00 Outputs (Hex): 1 事件代码(Hex):	1输入模块:过程数据的显示
端口1 Inputs (Hex): 00 00 Outputs (Hex): 事件代码(Hex):	个需要外部电源,所以没有事件代码
端口2 Inputs (Hex): 00 00 Outputs (Hex): 事件代码(Hex):	
端口3 Inputs (Hex): Outputs (Hex):00 00 事件代码(Hex): 2	2.输出模块:过程数据的显示 不需要外部电源,所以没有事件代码
端口4 Inputs (Hex): 03 00 Outputs (Hex): 事件代码(Hex):	
端口5 Inputs (Hex): Outputs (Hex):00 00 事件代码(Hex):	
端口6 Inputs (Hex): 00 Outputs (Hex):00 事件代码(Hex): 5111 主电源	3.输入输出模块:过程数据的显示 _{飓压(限运行—检查容差} 需要外部电源,当模块断电后提示
端口7 Inputs (Hex): 00 Outputs (Hex):00 事件代码(Hex): 5111 主电源	3 响电压低限运行——检查容差
Inputs Pin 2(Hex):00 In/Out Pin 4(Hex):00	4.本体作io使用的过程数据

4.6 参数管理

常用的索引号: inversion(输入反向)0x40, filter(输入滤波值)0x41, errmode(输出错误模0x42式), errvalue(输出错误值)0x43。

	L	満組		P-08	3IOL 主页端口设置 状态 调试 参数管理 👳 🔤	
1	端口0	~				
	结果	操作	索引2	子索引	数据(Hex) 3	
		写入	0x0	0	1 选择和应的端口	
		写入	0x0	0		
	4	写入	0x0	0	2 麦리县 党田麦리县为16#40 41 42 43.	
		写入	0x0	0		
		写入	0x0	0	□□□□□ 具中输入滤波出厂默认5,当用到输入反向,输比	出安全模式
		写入	0x0	0	时 设置41 42 43即可 这三个值默认为0	
		写入	0x0	0		
		写入	0x0	0	□ 3.数据,16进制,比如对于16点输出模块,索引号42设置	安全模
		写入	0x0	0	式. 数据填入FF FF.表示16个位都设了安全模式.	
		写入	0×0	0		
		写入	0×0	0	4.操作,写入,把数据写入对应的索引号	
		写入	0x0	0		
		写入	0x0	0	5.复位:恢复端口的默认参数	
		写入	0x0	0		
		写入	0x0	0	□ <u>6 保存·参数写入时</u> 雲要保存才能保存参数	
		写入	0x0	0		
		写入	0x0	0		
		写入	0x0	0		
		写入	0x0	0		
		写入	0x0	0		
6	保存	复位	5			

	IOLINK从站ISDU参数								
ISI	DU	名称	数据类型	描述					
あり	子索								
杀门	引								
0x10	0x00	Vendor_Name(厂商名称)	R	64 String	LATCOS				
0x11	0x00	Vendor_Text(供应商文本)	R	64 String	<u>www.latcos.cn</u>				
0x12	0x00	Product_Name(产品名称)	R	64 String	LNI IOL-D08-D08-M12				
0x13	0x00	Product_ID(产品ID)	R	64 String	LNI0808				
0,11	0x00	Draduct Taxt(辛日文本)	R	64 String	IP67 Sensor/Actor Hub				
UX 14					M12				
0x15	0x00	Serial_Number(序列号)	R	64 String	-				
0x16	0x00	Hardware_Revision(硬件版本)	R	64 String	v10				
0x17	0x00	Firmware_Revision(固件版本)	R	64 String	_				
0x18	0x00	Application_specific_tag(特定于应用程序的标记)	R/W	32 String	***				

4.7 IOLINK从站ISDU参数说明

4.8 IOLINK从站配置参数说明

	IOLINK从站配置参数说明(IP67)							
型号	索引	子索引	名称	权限	数据类型	描述		
	0x40	0x00	inversion(输入反向)	R/W	8 Unsigned	0x00		
	0x41	0x00	filter(输入滤波值)	R/W	8 Unsigned	0x00		
IP67 8DI8D0	0x42	0x00	errmode(输出错误模式)	R/W	8 Unsigned	0x00		
	0x43	0x00	errvalue(输出错误值)	R/W	8 Unsigned	0x00		
	0x80	0x00	IsduWdtMaxCnt(看门狗超时次数)	R/W	8 Unsigned	3		
	0x40	0x00	inversion(输入反向)	R/W	16 Unsigned	0x00 0x00		
IP67 16DI	0x41	0x00	filter(输入滤波值)	R/W	8 Unsigned	0x00		
	0x80	0x00	IsduWdtMaxCnt(看门狗超时次数)	R/W	8 Unsigned	3		
	0x42	0x00	errmode(输出错误模式)	R/W	16 Unsigned	0x00 0x00		
IP67 16D0	0x43	0x00	errvalue(输出错误值)	R/W	16 Unsigned	0x00 0x00		
	0x80	0x00	IsduWdtMaxCnt(看门狗超时次数)	R/W	8 Unsigned	3		

	IOLINK从站配置参数说明(IP20)							
刑早	= - 1	子索	名称	权限	数据类型	描述		
至与	ふり	引						
	0x40	0x00	inversion(输入反向)	R/W	8 Unsigned	0x00		
	0x41	0x00	filter(输入滤波值)	R/W	8 Unsigned	0x00		
IP20 4DI4D0	0x42	0x00	errmode(输出错误模式)	R/W	8 Unsigned	0x00		
	0x43	0x00	errvalue(输出错误值)	R/W	8 Unsigned	0x00		
	0x80	0x00	IsduWdtMaxCnt(看门狗超时次数)	R/W	8 Unsigned	3		
	0x40	0x00	inversion(输入反向)	R/W	8 Unsigned	0x00		
IP20 8DI	0x41	0x00	filter(输入滤波值)	R/W	8 Unsigned	0x00		
	0x80	0x00	IsduWdtMaxCnt(看门狗超时次数)	R/W	8 Unsigned	3		

WWW.LATCOS.	WWW.LATCOS.CN 技术笔记							
	0x40	0x00	inversion(输入反向)	R/W	8 Unsigned	0x00		
	0x41	0x00	filter(输入滤波值)	R/W	8 Unsigned	0x00		
IP20 8D18D0	0x42	0x00	errmode(输出错误模式)	R/W	8 Unsigned	0x00		
	0x43	0x00	errvalue(输出错误值)	R/W	8 Unsigned	0x00		
	0x80	0x00	IsduWdtMaxCnt(看门狗超时次数)	R/W	8 Unsigned	3		
	0x42	0x00	errmode(输出错误模式)	R/W	8 Unsigned	0x00		
IP20 8D0	0x43	0x00	errvalue(输出错误值)	R/W	8 Unsigned	0x00		
	0x80	0x00	IsduWdtMaxCnt(看门狗超时次数)	R/W	8 Unsigned	3		
	0x42	0x00	errmode(输出错误模式)	R/W	16 Unsigned	0x00 0x00		
IP20 16DI	0x43	0x00	errvalue(输出错误值)	R/W	16 Unsigned	0x00 0x00		
	0x80	0x00	IsduWdtMaxCnt(看门狗超时次数)	R/W	8 Unsigned	3		
	0x42	0x00	errmode(输出错误模式)	R/W	16 Unsigned	0x00 0x00		
IP20 16D0	0x43	0x00	errvalue(输出错误值)	R/W	16 Unsigned	0x00 0x00		
	0x80	0x00	IsduWdtMaxCnt((看门狗超时次数)	R/W	8 Unsigned	3		

5.模块组态说明

本手册以EP-08iol产品,基恩士PLC(KV7500)及其KV STUDIO软件介绍模块的配置和使用方法。

5.1配置文件

配置文件请向厂家索取

5.2创建工程

打开KV STUDIO软件,点击菜单栏里的"文件",单击"新建项目"。

KV STUDIO

XH	F(F) 80221(V)	金拉爾/提供爾(N)	1五時113年)	E DIX(N)	工具(1)	811(W)	READ(H)
LT:	新建项目(N)		tri+N	JSB		· 1	🖻 💕 🗐 🔂
19	打开项目(O)	C	trl+O	100 D	10 11	H A H	H W H >
	登录传感器设计	主文件(E)					
	存储卡(M)		•				
	设定打印机(W)					
	在最近的项目(D)	•				
	退出(X)						

弹出新建工程对话框,填写工程名称及储存路径,选择对应的PLC类型。

项目名(N)	支持的机械	型(K)
测试	KV-7500	`
位置(P)		
C:\Users\admin\Desktop		参照(S)
注释(C)		
		~
		~
访问窗显示注释(₩)		
KVS PROJECT		

5.3 打开EtherNet/IP设定

4 × Main ×										
-7500	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
定 載約行型模块 和 和 現 現 現										
世様決 宏 留 9番 に fdd器				100-1 600-TROPPORT		Y				
00003				■1、年小田屋田位正 是否在最初谈定世元赋置 《是》是約單元購優置 《是》是約單元購優置 《读如單元賦置》从的 是(?)	。 此 读取单元献置。 (古(\$) 读取单元献置(w				
00004										
00005										

根据需要选择从 PLC 读取或手动自动配置。这里选择【否】以进行操作演示。 双击 EtherNet/IP 单元

FtherNet/IP 设定	
m	连接设定 - 1:EP-08IOL ? X
文件(F) 编辑(E) 设定(S) 视图(V) 转换(C) EDS 文件(D) 通信(N	」
📲 🛈 🛱 🕾 X 🖻 🗈 🐘 📑 🔗 🗞 🚳 🔍 😿 🗽 😭	No. 连接名称 应用类型
KV-8000[0] : 192.168.0.10	1 Status/Comtrol+IO-LINK [IN_101, 🐩 exclusive owner

完成设备添加后,点击"status/control+IO-LINK"进入连接设置。连接名称有两种,一种是带状态的iolink,一种是不带状态的iolink。

0000 1810000	1	2	3	4	5	6	7	8	9	
00001										
00002										
00003										
00004										
00005										
00005										

WWW.LATCOS.CN

点击"参数设定", 设定"status/control+IO-LINK", 分别对应101的20字节和160的12个字节。

No	连接夕称	広田米 刑	8	9	10	
1 Status/Comt	rol+IO-LINK [IN_101,	Kexclusive owner				
						_
			参数设定			×
追加(A) 删	除(E)		参数(P)	EP-08I0	L	
É接名称(C)	Status/Comtrol+IC	-LINK	No.		设定值	属性
38寸(T)	$RPI \times 16 \lor (IN:3)$	20.0ms / OVT:320.0ms)	0001 Inpu 0002 Outp	t Data 22 ut Data 💦 1	12	R/W R/W
谢新优先权(F)	一般		~			
	参数设定(P)	软元件分配(D)				
IN(从這配器输入) 车接类型	点对点					
- 16-7-11 车接点	IN_101		-			
数据大小	10 字		-			
发送触发器	循环		~			
RPI(通信周期)	20.0 ms (0.	5 - 500.0ms)	说明	Input Data		
最小发送间隔	ms		范围	8 0 - 256		
01月(絵中系版新期際)	\		当前的设定值	20 BYTES		
501、前山到2回133。 车接类型	- 도착도					
 车接点	OUT 160					
数据大小	 6字		恢复为默认值	(D)	OK	取消
PI(诵信周期)	20.0 ms (n	5 - 500 Oms)				1

设定"IO-LINK"分别对应100的12字节和150的8个字节。

车接设定 - 1:EP-081	ol ? ×				
连接列表(L)		_		1	+
No.	连接名称 应用类型	8	9	10	
I IU-LINK LI	(_100,001_150] K exclusive owner				
		****		1	
追加(A) 册	/////////////////////////////////////	参数设定	-		
连接名称(C)	IO-LINK ~	参数(P)	EP-	08I0L	~
超时(T)	RPI×16 ~ (IN:320.0ms / OUT:320.0ms)	No.	<u>参数</u> + Data	设定值 12	属性
刷新优先权(F)	一般~~	0002 Uutp	ut Data	8	R/W
	参数设定(P) 软元件分配(D)				
-IN(从适配器输入) 连接类型	点对点				
连接点	IN_100 ~				
数据大小	4 字				
发送触发器	循环~				
RPI(通信周期)	20.0 ms (0.5 - 500.0ms)				
最小发送间隔	m s	说明 默认值	Output Data 6		
OUT (输出到适配器)	1. 泡围 当前的设定值	0 - 256 8 BYTES		
连接类型	点对点~	备注			
连接点	0VT_150 ~				
数据大小	3 字	恢复为戰认值	í (D)	OK	取消
Etherne	t/ip				
		~			
Input Assem	nblv 100: (Byte) 12		不带	关为后	计首估
Input Assem	nbly 101: (Byte) 20		Jub 3	S BYLL	日共旧
Output Asse	embly 150: (Byte)8				
Output Asse	embly 160: (Byte)12		+++ 4>	KHCC1=	
			市梦	致阳邛	11月

说明:选择不带参数时的数据等于从站的IO点的数据大小,并且数据的大小以字为单位

不带参数的 iolink的数据结构	总数据大小
从站的IO点的 数据	从站的IO点的数据

选择带参数时的数据等于输入4个状态字加上输出2个控制字,加上从站的IO点的数据大小,并且数据的大小 以字为单位

带参数的iolink	总数据大小
的数据结构	
带状态的输入	
4个状态字	
带状态的输出	带状本的绘》4个状态字,带状本的绘中2个控制字,从前的0万的数据
2个控制字	
从站的IO点的	
数据	

5.4 Ethernet/IP通信时的状态位

		Ethernet/II	P通信时的状态(<u>M</u>
		101RawData[0]_bit0		输入(端口 0, 针脚 4)
		101RawData[0]_bit1		输入(端口1,针脚4)
		101RawData[0]_bit2		输入(端口 2,针脚 4)
		101RawData[0]_bit3		输入(端口 3, 针脚 4)
		101RawData[0]_bit4		输入(端口 4, 针脚 4)
		101RawData[0]_bit5	BYTE01	输入(端口 5,针脚 4)
		101RawData[0]_bit6	08I0L本体只	输入(端口 6,针脚 4)
带状态的IOLINK	WORDOO	101RawData[0]_bit7	做普通输入 时的控制如 果本体不做 普通I0时, 该字值为0	输入(端口 7, 针脚 4)
状念位 herta0 5		101RawData[1]_bit0		输入(端口 0, 针脚 2)
byte05 (加电配署时选		101RawData[1]_bit1		输入(端口 1, 针脚 2)
《如未 <u><u></u> 乱<u></u> 和大<u></u> 和大<u></u></u>		101RawData[1]_bit2		输入(端口 2,针脚 2)
許JULINK. 这6个		101RawData[1]_bit3		输入(端口 3,针脚 2)
字节的说明无		101RawData[1]_bit4		输入(端口 4, 针脚 2)
效)		101RawData[1]_bit5		输入 (端口 5, 针脚 2)
		101RawData[1]_bit6		输入 (端口 6, 针脚 2)
		101RawData[1]_bit7		输入(端口7,针脚2)
		101RawData[2]_bit0		IO-Link 端口 0 事件标志位
		101RawData[2]_bit1	BYTE2	IO-Link 端口 1 事件标志位
	WORD01	101RawData[2]_bit2	从站输出模	IO-Link 端口 2 事件标志位
		101RawData[2]_bit3	块断电检测	IO-Link 端口 3 事件标志位
		101RawData[2]_bit4		IO-Link 端口 4 事件标志位

		101RawData[2]_bit5		IO-Link 端口 5 事件标志位
		101RawData[2]_bit6		IO-Link 端口 6 事件标志位
		101RawData[2] bit7		IO-Link 端口 7 事件标志位
		101RawData[3] bit0		IO-Link 端口 0 输入数据有效标志位
		101RawData[3] bit1		IO-Link 端口 1 输入数据有效标志位
		101RawData[3] bit2	BYTE3	IO-Link 端口 2 输入数据有效标志位
		101RawData[3] bit3	从站输入模	IO-Link 端口 3 输入数据有效标志位
		101RawData[3] bit4	块有效标志	IO-Link 端口 4 输入数据有效标志位
		101RawData[3] bit5	位	IO-Link 端口 5 输入数据有效标志位
		101RawData[3] bit6		IO-Link 端口 6 输入数据有效标志位
		101RawData[3] bit7		IO-Link 端口 7 输入数据有效标志位
		101RawData[4] bit0		IO-Link 端口 0 断开标志位
		101RawData[4] bit1		10-Link 端口 1 断开标志位
		101RawData[4] bit2		10-Link 端口 2 断开标志位
		101RawData[4] bit3	BYTE4	IO-Link 端口 3 断开标志位
		101RawData[4] bit4	IOL从站断开	10-Link 端口 4 断开标志位
		101RawData[4]_bit5	标志	IO-Link 端口 5 断开标志位
		$101RawData[4]_D1t3$		IO_Link 端口 5 断开标志位
		101RawData[4]_bit7		IO_Link 端口 0 例7 你心也
	WORD02	101RawData[4]_D1t7		IO LINK 端口 () 例 / 你心也
		101RawData[5]_bit1		IO LINK 端口 0 验证不通过
		$101RawData[5]_bit2$	DVTDE	10 Link 端口 1 验证不通过
		$101RawData[5]_bit2$	DI LEO i al 从社语文	10-Link 端口 3 验证未通过
		101RawData[5]_bit4	TOL / 小山 以 音 设 各 ID 产品	10-Link 端口 4 验证未通过
		101RawData[5] bit5	UDSYTER IDSYTER	10-Link 端口 5 验证未通过
		101RawData[5] bit6		10-Link 端口 6 验证未通过
		101RawData[5] bit7		10-Link 端口 7 验证未通过
		101RawData[6] bit0		IO-Link 端口 0 讨程数据长度错误
		101RawData[6] bit1		IO-Link 端口 1 过程数据长度错误
		101RawData[6] bit2	BYTF6	IO-Link 端口 2 过程数据长度错误
		101RawData[6] bit3	ioL从站设备	IO-Link 端口 3 过程数据长度错误
		101RawData[6] bit4	过程数据长	IO-Link 端口 4 过程数据长度错误
		101RawData[6] bit5	度错误检测	IO-Link 端口 5 过程数据长度错误
		101RawData[6] bit6		IO-Link 端口 6 过程数据长度错误
		101RawData[6] bit7		IO-Link 端口 7 过程数据长度错误
	WORD03	101RawData[7] bit1		
		101RawData[7]_bit2		
		101RawData[7]_bit3		
		101RawData[7]_bit4		राज दिया
		101RawData[7]_bit5		保留
		101RawData[7]_bit6		
		101RawData[7]_bit7		
		101RawData[7]_bit8		
		101RawData[8]_bit0		
		101RawData[8]_bit1		
数字量输入信号		101RawData[8]_bit2		
		101RawData[8]_bit3		
		101RawData[8]_bit4		

WWW.LATCOS.CN

. _ _ _

 WWW.LATCOS.CIV		以小七山
	101RawData[8]_bit5	
	101RawData[8]_bit6	
	101RawData[8]_bit7	
	101RawData[8]_bit8	

5.4 Ethernet/IP通信时的控制位

		Ethernet/IP通信时的	控制位				
		160RawData[0]_bit0		输出(端口 0, 针脚 4)			
		160RawData[0]_bit1		输出(端口 1, 针脚 4)			
		160RawData[0]_bit2	BYTE01	输出(端口 2, 针脚 4)			
		160RawData[0]_bit3		输出(端口 3,针脚 4)			
		160RawData[0]_bit4		输出(端口 4,针脚 4)			
		160RawData[0]_bit5	08I0L本体只	输出(端口 5,针脚 4)			
		160RawData[0]_bit6	做普通输出	输出(端口 6, 针脚 4)			
	WORDOO	160RawData[0]_bit7	时的控制,	输出(端口 7,针脚 4)			
		160RawData[1]_bit0	如果本体不 做普通I0 时,该输出 无效				
		160RawData[1]_bit1					
		160RawData[1]_bit2					
		160RawData[1]_bit3		保留			
		160RawData[1]_bit4		「不田			
世小大的IOLINV按出合		160RawData[1]_bit5					
审状态的IULINA控制业		160RawData[1]_bit6					
0yte23 (加果配置时选择了没有		160RawData[1]_bit7					
状态位的IOLINK,这6个字		160RawData[2]_bit0		清除 IO-Link 端口 0 事件			
节的说明无效)		160RawData[2]_bit1	BYTE2 清除从站输	清除 IO-Link 端口 1 事件			
		160RawData[2]_bit2		清除 IO-Link 端口 2 事件			
		160RawData[2]_bit3		清除 IO-Link 端口 3 事件			
		160RawData[2]_bit4	出模块断电	清除 IO-Link 端口 4 事件			
		160RawData[2]_bit5	后的事件	清除 IO-Link 端口 5 事件			
	WORD01	160RawData[2]_bit6		清除 IO-Link 端口 6 事件			
		160RawData[2]_bit7		清除 IO-Link 端口 7 事件			
		160RawData[3]_bit0					
		160RawData[3]_bit1					
		160RawData[3]_bit2					
		160RawData[3]_bit3		但匈			
		160RawData[3]_bit4		水田			
		160RawData[3]_bit5					
		160RawData[3]_bit6					
		160RawData[3]_bit7					
		160RawData[4]_bit0					
		160RawData[4]_bit1					
教字量输输出信号		160RawData[4]_bit2					
		160RawData[4]_bit3					
		160RawData[4]_bit4					
		160RawData[4]_bit5					

	160RawData[4]_bit6	
	160RawData[4]_bit7	
	160RawData[5]_bit0	
	160RawData[5]_bit1	
	160RawData[5]_bit2	
	160RawData[5]_bit3	
	160RawData[5]_bit4	
	160RawData[5]_bit5	
	160RawData[5]_bit6	
	160RawData[5]_bit7	

5.6监视与输出(带状态的lolink)

用户根据实际应用场景进行 PLC 程序编写,完成后下载到 plc 中

III KV STUDIO - (編編書: KV-7500) - (潮社*)										-	σ×
文件(F) 編編(E) 税置(V) 程序(M) 算本	(S) 转换(A)	空控器/開設器(N) 语法(D) 工具(T) 金口(W) 送回帰想器(X) Ctrl+F1) 略助(H) 65 回 图 - 52 芬 芬 芬 芬	<u>, 97 19 99 19 99</u>							
			• 2 回 : 编辑篇	 注释 注释 1 	•						
(0)日 01 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100 (10)-100-100-100-100-100-100-100-100-100-	00001	(2) (2) (2) (2) (2) (2) (2) (2) (2) (2)	3	4	5	6	7	8	9	10	
● 初始代表決 ● 后言報表 田浩三期時報決 ● 元言用時報決 ● 元言用時報決 ● 元言用時規決 ■ 記 ● 元言所形地信 ● 元言が特徴 ● 元言が特徴 ● 元言が特徴	00002										
■1:0° 奈林苔 ■ ▲ 用户文档	00003	** 1959/1872(20) · ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ·· ··									
	00004		,								
	00005										
	00006										

PLC 处于运行状态下,双击模块,弹出下面对话框,查看输入通道"当前值",其中有4个字是IOLINK的



状态字,剩下的是从站的输入信号;



修改出通道"当前值"进行输出控制,其中有2个字是IOLINK的控制字,剩下的是从站的输出信号;

較元件 W01 W02 W03 W04 W04 W05 W06 W07 W08 W09 W08 W09 W0A W08 W09 W0A W08 W09 W0A W09 W04 W09 W04 W09 W04 W09 W04 W05 W05 W05 W05 W05 W05 W05 W05	当前值 1101 0111 0000 0 0000 0000 0000 0000 0	000 16 000 16 000 16 000 16 0 16 0 16 3 16 0 16 0 16 0 16	显示教 法制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制		KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0]	注释 EP-08101 EP-08101 EP-08101 EP-08101 EP-08101 EP-08101 EP-08101 EP-08101 EP-08101	1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101	1[1] 1[0] 1[2] 1[3] 1[4] 1[5] 1[6] 1[7]				
901 900 902 903 904 905 906 907 906 907 908 908 908 908 908 908 908 900	1101 0111 0000 0 0000 0000 0000 0 0000 0000 0000 0 0000 0000 0000 0 0000 0000 0000 0	000 16 000 16 000 16 0 16 0 16 0 16 0 16	位二位之位位位位位一一 二进进进进进进进进进进进制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制制		KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0]	EP-08101 EP-08101 EP-08101 EP-08101 EP-08101 EP-08101 EP-08101 EP-08101 EP-08101	1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101	1[1] 1[0] 1[2] 1[3] 1[4] 1[5] 1[6] 1[7]		© R		
WOO WO2 WO3 WO4 WO5 WO6 WO7 WO8 WO9 WOA WO8 WO8		0000 16 0000 16 0 16 0 16 0 16 0 16 3 16 0 16 0 16 0 16	位二二十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十十		KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0]	EP-0810L[EP-0810L[EP-0810L[EP-0810L[EP-0810L[EP-0810L[EP-0810L[1]IN_103 1]IN_103 1]IN_103 1]IN_103 1]IN_103 1]IN_103 1]IN_103 1]IN_103 1]IN_103	1[0] 1[2] 1[3] 1[4] 1[5] 1[6] 1[7]		• • •	-	
W02 W03 W04 W06 W07 W08 W09 W08 W09 W0A W08 W09 W0A W00 W00 W00	0000 0000 0000 00 0000 0000 0000 00 0000 0000 0000 00 0000 0000 0000 00	000 16 000 16 0 16 0 16 0 16 3 16 0 16 0 16 0 16	位二进制数 位立二进制数 位位一十进制数 位一十进制数 位一十进制数 位一十进制数 位一十进制数 位一十进制数		KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0]	EP-08I0L[EP-08I0L[EP-08I0L[EP-08I0L[EP-08I0L[EP-08I0L[EP-08I0L]	1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101	1[2] 1[3] 1[4] 1[5] 1[6] 1[7]		•		
W03 W04 W05 W06 W07 W08 W09 W04 W08 W09 W04 W08 W09 W04 W08 W00 W00 W00	0000 0000 0000 00 0000 0000 0000 00 0000 0000 0000 00	000 16 0 16 0 16 0 16 3 16 0 16 0 16 0 16	位二进制数 位二+进制数 位十+进制数 位一+进制数 位一+进制数 位一+进制数 位-+进制数		KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0]	EP-08I0L[EP-08I0L[EP-08I0L[EP-08I0L[EP-08I0L[EP-08I0L]	1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101	1[3] 1[4] 1[5] 1[6] 1[7]		•	-	
W04 W05 W06 W07 W08 W09 W04 W08 W08 W00 W00	0000 0000 0000 0000 0000 0000	0 16 0 16 0 16 3 16 0 16 0 16 0 16	位十进制数 位十进制数 位十进制数 位十进制数 位十进制数 位十进制数 位十进制数		KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0]	EP-0810L[EP-0810L[EP-0810L[EP-0810L[EP-0810L]	1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101	1[4] 1[5] 1[6] 1[7]			-	
W05 W06 W07 W08 W09 W0A W0A W0B W0C W0D	0000 0000 <u>0000 0</u>	0 16 0 16 3 16 0 16 0 16	位十进制数 位十进制数 位十进制数 位十进制数 位十进制数 位十进制数		KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0]	EP-08I0L EP-08I0L EP-08I0L EP-08I0L	1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101 1]IN_101	1[5] 1[6] 1[7]			-	ĺ
W06 W07 W08 W09 W0A W0B W0B W0C W0D	0000 0000 0000 0000	0 16 3 16 0 16 0 16 0 16	位十进制数 位十进制数 位十进制数 位十进制数		KV-8000[0] KV-8000[0] KV-8000[0]	EP-0810L[EP-0810L[EP-0810L]	1]IN_101 1]IN_101	1[6] 1[7]			1	
W07 W08 W09 W0A W0B W0B W0C W0D	0000 0000 0000 0	3 16 0 16 0 16	位十进制数 位十进制数 位十进制数		KV-8000[0] KV-8000[0]	EP-08IOL	1]IN_101	1[7]				
808 809 808 808 808 800 800	0000 0000 0000 0000 0000	0 16	位十进制数 位十进制数 (二进制数		KV-8000[0]	EP-OSIOL	1 TN 101				1	
WO9 WOA WOB WOC WOD	0000 0000 0000 0 0000 0000 0000 0		位十进制数		Kertechertrechten betrechteren der ein	Contraction of the second second second	TTTT TO	1[8]			-	1
WOA WOB WOC WOD	0000 0000 0000 0 0000 0000 0000 0	000 16	1.5. — 244 at a lately		KA-8000[0]	EP-OSIOL	1]IN_101	1[9]				
WOB WOC WOD	0000 0000 0000 0		业进制领		KA-8000[0]	EP-08IOL	1]OVT_16	60[0]				
WOC WOD		000 16	位二进制数	-	KA-8000[0]	EP-08IOL	1]OVT_16	60[1]				
WOD		0 16	位十进制数		KV-8000[0]	EP-08IOL	1]0VT_16	60[2]	1.1.			
		0 16	位十进制数		KA-8000[0]	EP-08IOL	1]OUT_16	60[3]				
WOE		0 16	位十进制数		KA-8000[0]	EP-08IOL	1]OUT_16	60[4]				
WOF		0 16	位十进制数		KA-8000[0]	EP-08IOL	1]0VT_16	60[5]				
□ 后奋模块 □ 固定周期 □ 単元间同] 模块]步模块			(08iol本	体数字	量输	出技	制化	<u>V</u>		
🗊 功能块 🗊 宏					~							
▶ 子程序型 ▶ 自保持型 ○ 軟元件初始値	宏 医 				<mark>清除</mark> 从	站输出	模块	断电	后的	的事	件	

⋛ 传感器IO监控:KV-80	00[0].EP-08IOL[1]	-	□ × 6	7 8	9	10
			端口0,	1600输入信号		
較元件 W01 1101 0	当前值 显示格式	注释 KV-9900101 RP-08101	[1][11 101[1] 一端口1	1600输入住号		
W00 0000 00	00 0000 0000 16 位二进制数	KV-8000[0]. EP-08101	[1]IN_101[0]			
W02 0000 0	00 0000 0000 1 应二进制线 09 6660 0000 16 位二进制线	KV-8000[0]. EP-08101	[1]IN_101[2] 端口2,	1600输入信号		
W04 W05	0 16 位十进制数 0 10 位十进制数	KV-8000[0]. EP-08101 KV-8000[0]. EP-08101	.[1]IN_101[4] .[1]IN_101[5]	0016输出信号		
输入信号 ₩06	0 16 位十进制数 3 16 位十进制数	KV-8000[0]. EP-08101 KV-8000[0] EP-08101	[1]IN 101[6]			
W08	0 16 位十进制数	KV-9000[0]. Er-08101	[1]IN_101[8] 端口4,	1600输入信号		
W09 W0A 0000 00	00 10 丁 世 例如 00 0000 16 位 _ 世 例数	KV-8000[0]. EP-08101	.[1]OVT_160[0]	0016检山/全县		
WOB 0000 00	00 9955 5500 16 位二进制数 0 16 元十冊制数	KV-8000[0]. EP-08101 KV-8000[0]. EF-88101	[1]00T_160[2]	0010期山后与		
输出信号 ₩00 💳	0 16 位十进制数 0 16 位十进制数	KV-8000[0]. EP-08101 KV-8000[0]. EP-08101	.[1]00T_160[3] 端口6,	0808输入信号		
WOF 🛀	0 16 位十进制数	5000[0]. EP-08101	.[1]OVT_160[5]	00001会山/主日		
00003			50,000	0000制工信亏		
			端口7.	0404输入信号		
			端口7,	0404输出信号		
00004						
00005						

6.无法扫描到模块

1. 检查网络线路连接

使用 windows 命令 ping 模块的 IP 地址,如 ping 通,则检查指示灯状态,如 ping 不 通,则检查网络 线路连接,如网络线路连接无异常,再次扫描模块,如能扫到未知设备,则原因未模块 IP 未分配,重新分配 IP 即可。如仍然无法扫描到相应模块,则检查指示灯状态。

2检查指示灯状态:

如 RUN 灯熄灭, ERR 灯闪烁,则模块检测网络中可能存在重复 IP 地址。排查重复 IP 的设备并处理。 将模块恢复出厂 设置然后 IP 地址重设。







无锡凌科自动化技术有限公司 www.latcos.cn 公司电话: **0510-85888030** 公司地址: **江苏省无锡市惠山区清研路 3 号华清创智园 7 号楼 701 室**